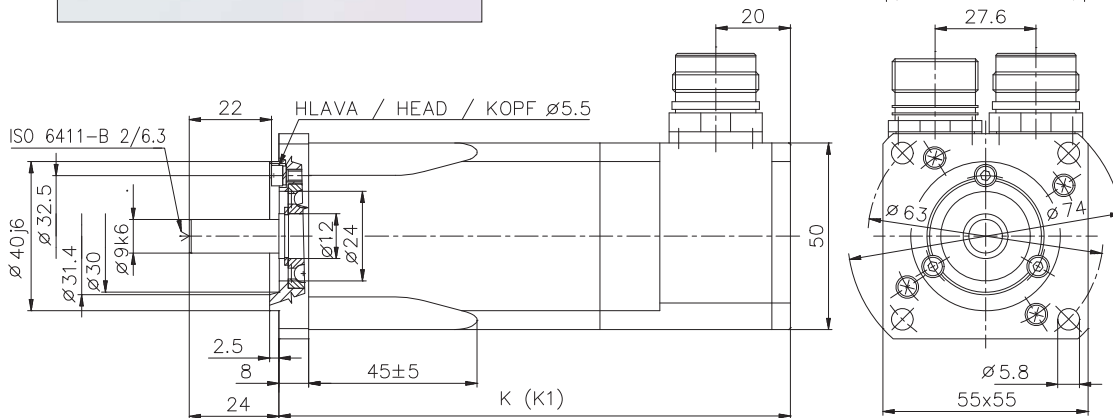
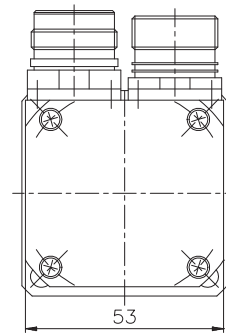


- Typ
- Type
- Typ
- M 25
- M 40
- M 50
- M 71
- M 90
- F 50
- F 63
- F 80
- F 100
- W 25
- W 40
- W 50
- W 71
- W 90
- ML 40
- ML 50
- ML 71
- ML 90
- MA 40
- MA 50
- ME
- FE



M 254
M 256
M 258



TYP SERVOMOTORU	MOTOR TYPE	MOTORTYP	M 254	M 256	M 258
K (bez brzdy)	K (without brake)	K (ohne Bremse)	137	152	182
K1 (s brzdou)	K1 (with brake)	K1 (mit Bremse)	170	185	215

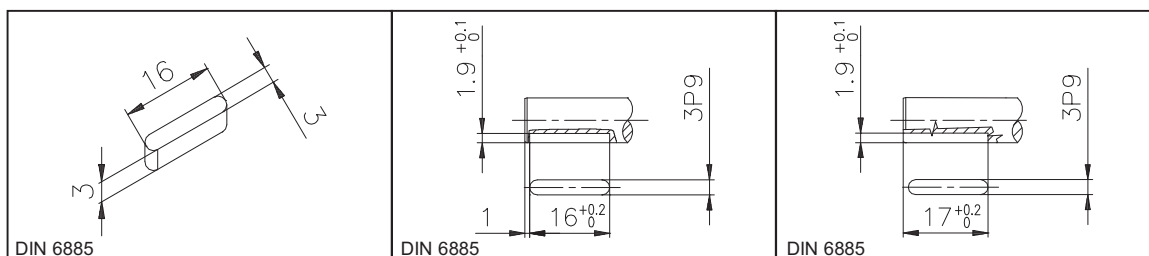
◆ Brzda ◆ Brake ◆ Bremse ◆

SERVOMOTOR	M ₀ [Nm]	MAYR	M _B [Nm]	t _{1max} [ms]	t _{2max} [ms]	U _{1DC} [V]	n _{max} [min ⁻¹]	J [kg.m ² .10 ⁻³]	m [kg]
M 254 - B	0,4		0,5	30	20	24	12300	0,0028	0,25
M 256 - B	0,6								
M 258 - B	0,9								

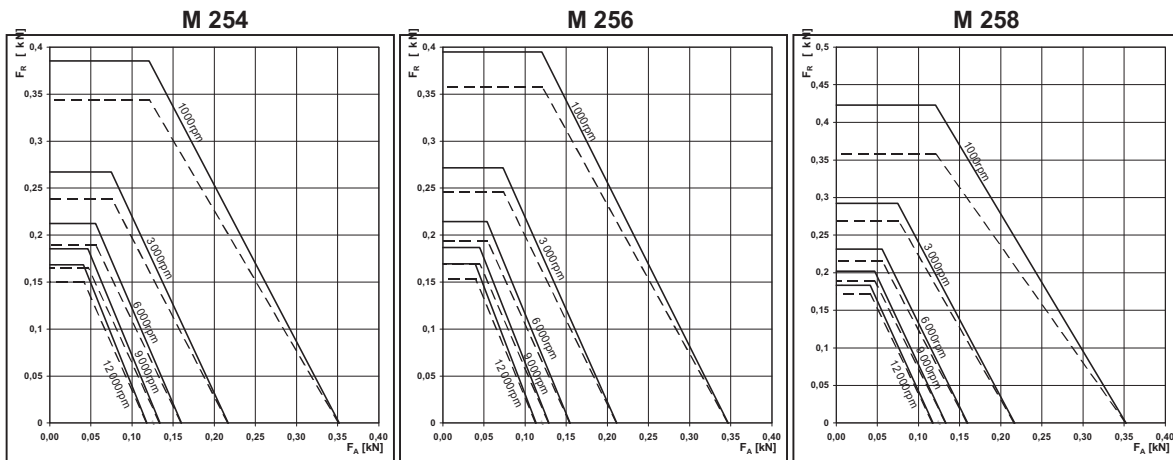
M_B - brzdný moment / holding torque / Haltemoment;
J - moment setrvačnosti / moment of inertia / Trägheitsmoment;
m - hmotnost / weight / Gewicht;

t_{1max} - max. čas sepnutí (odbrždění) / max. time of switching-on (brake release) / max. Einschaltzeit (Lösung der Bremse);
t_{2max} - max. čas rozeznutí / max. time of switching-off / max. Ausschaltzeit;
U_{1DC} - jmenovité napětí / rated voltage / Eingangsspannung;

◆ Hřídel ◆ Shaft ◆ Welle ◆

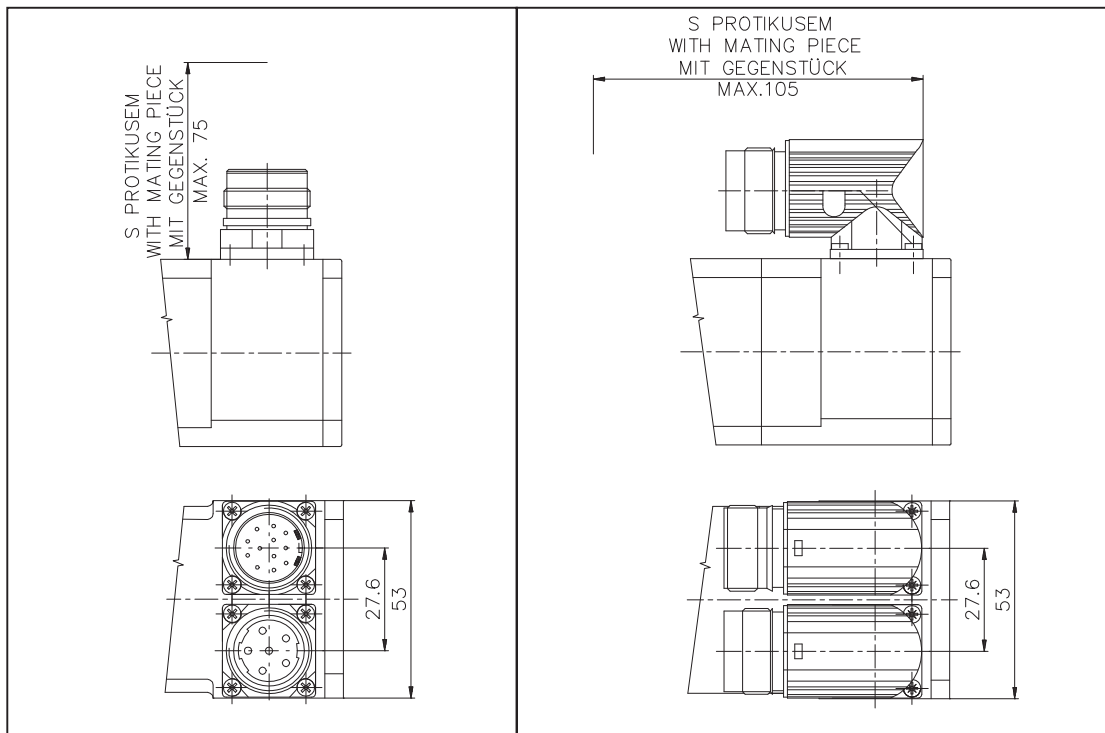


◆ Radiální a axiální zatížení volného konce ◆ Radial and axial shaft load capacity ◆
 ◆ Zulässige Radial- und Axialbelastungen der Wellenenden ◆



— na konci hřídele / on the end of the shaft / auf welle ende
 - - - uprostřed hřídele / in the middle of the shaft / in mitte der welle

◆ Konektory ◆ Connectors ◆ Stecker ◆



<p>Motorový konektor Power connector Motorstecker</p> <p>1 U 2 W 5 V 1/2 GND 4 Brzda / Brake / Bremse - 6 Brzda / Brake / Bremse +</p> <p>Strana pájení protikusu konektoru Ansicht Gegenstecker-Lötseite View from solder side of mating plugs</p>	<p>Signální konektor Signal connector Signalstecker</p> <p>1 S1 2 S3 3 S4 4 S2 5 R1 6 R2 7,8 Teplotní spínač Termoswitch Termoschalter</p> <p>Strana pájení protikusu konektoru Ansicht Gegenstecker-Lötseite View from solder side of mating plugs</p>	<p><i>Speciální požadavky na provedení (vybavení) u všech servomotorů – po konzultaci s výrobcem.</i></p> <p><i>Special requirements concerning the design (accessories) of all servomotors are settled by agreement with the producer.</i></p> <p><i>Spezielle Anforderungen bezüglich der Ausführung (Ausrüstung) aller Servomotoren – Konsultation mit dem Hersteller ist erforderlich.</i></p>
--	--	--

Typ Type Typ
M 25
M 40
M 50
M 71
M 90
F 50
F 63
F 80
F 100
W 25
W 40
W 50
W 71
W 90
ML 40
ML 50
ML 71
ML 90
MA 40
MA 50
ME
FE

Typ Type Typ	M 25	M 40	M 50	M 71	M 90	F 50	F 63	F 80	F 100	W 25	W 40
	W 50	W 71	W 90	ML 40	ML 50	ML 71	ML 90	MA 40	MA 50	ME	FE

Technische Daten der Servomotoren

MOTORTYP			M 254B	M254C	M254C	M254D	M254F	M254F	M256A	M256B	M256D	M256D	M256E
ZWISCHENKREISSPANNUNG U_{DC} V			120	120	330	330	330	560	120	120	330	560	330
S STILLSTANDSWERTE													
Stillstandsrehmoment M_0 Nm			0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,4	0,6	0,6	0,6	0,6	0,6
Stillstandsstrom I_0 A			2,9	1,6	1,6	1	0,55	0,55	2,90208	4,3	1,45	1,45	1,25
Drehmomentkonstante k_M Nm/A			0,140	0,248	0,248	0,413	0,728	0,728	0,207	0,140	0,410	0,410	0,496
N MOTORENNWERTE													
Spannung $U_{N\ MOT}$ V			62	52	157	149	145	258	52	61	140	304	161
Drehmoment M_N Nm			0,35	0,38	0,32	0,36	0,38	0,36	0,57	0,53	0,55	0,47	0,55
Strom I_N A			2,69	1,58	1,47	0,93	0,53	0,52	2,86	4,12	1,42	1,35	1,18
Drehzahl n_N min ⁻¹			6000	2000	9000	4500	2000	4500	3000	6000	4500	11000	4500
Leistung P_N W			220	80	302	169	80	170	178	333	259	541	259
Spannungskonstante K_E Vmin/1000			8,5	15	15	25	45	45	12,5	8,5	25	25	30
Spannungskonstante k_e Vs/rad			0,081	0,143	0,143	0,239	0,420	0,420	0,119	0,081	0,239	0,239	0,286
Ü ÜBERLASTBARKEIT BEI NENNDREHZAH													
Überlastbarkeit bei Nenndrehzahl M_0 Nm			0,59	0,69	0,73	0,73	0,68	0,84	1,20	1	1,5	0,8	1,1
Max. Nutz-Werte M_0/M_N -			1,69	1,82	2,28	2,03	1,79	2,33	2,13	1,87	2,64	1,79	1,95
MOTOR-GRENZWERTE BEI NETZ-NENNSPANNUNG													
Max MOTORWERTE													
Drehmoment M_{max} Nm			2	2	2	2	2	2	2,6	2,6	2,6	2,6	2,6
Strom I_{max} A			14,5	7,7	7,7	4,8	2,7	2,7	13	7,2	7,2	7,2	6,1
Drehzahl n_{mech} min ⁻¹			12000	12000	12000	12000	12000	12000	12000	12000	12000	12000	12000
C ECKPUNKT													
Strom I_C A			14,5	4,8	7,7	4,3	1,7	2,7	12,5	7,2	7,2	7,2	6,1
Bruchdrehmoment M_C Nm			1,86	1,2	1,5	1,79	1,29	1,89	2,6	2,56	2,56	2,47	2,6
Drehzahl n_C min ⁻¹			1420	0	4897	0	0	1124	0	2121	2121	6437	1870
Nutz MAX. PARAMETR FÜR BETRIEB S1													
Nutzdrehzahl n_{nutz} min ⁻¹			6911	3220	11235	6139	3001	6111	4415	6492	6492	12050	5451
Nutzmoment M_{nutz} Nm			0,34	0,37	0,3	0,34	0,37	0	0,55	0,5	0,5	0,5	0,5
Nutzleistung P_{nutz} W			244	125	350	221	117	220	254	356	356	580	306
O LEERLAUFPUNKT (I und M - 0)													
Drehzahl n_0 min ⁻¹			8235	4667	12667	7600	4222	7333	5600	7600	7600	13200	6333
TECHNISCHE ANGABEN													
Polzahl p -			6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	6
Wicklungswiderstand R_{U-V} Ω			3,24	11,1	11,1	30,84	84,60	84,60	3,6	1,77	14,91	14,91	17,30
Wicklungsinduktivität L_{U-V} mH			1,86	5,7	5,7	17,51	46,70	46,70	4,7	1,23	10,71	10,71	13,46
Eigenträgheitsmoment J kgm ² /1000			0,009	0,009	0,009	0,009	0,009	0,009	0,012	0,012	0,012	0,012	0,012
Masse m kg			1,1	1,1	1,1	1,1	1,1	1,1	1,2	1,3	1,3	1,3	1,3
Axiale Belastung F_A N			65	88	88	77	88	88	75	65	90	90	90
Radiale Belastung F_R N			240	302	302	274	302	302	270	250	312	312	312
Mittlere Drehzahl n_{mitt} min ⁻¹			3000	1500	1500	2000	1500	1500	3000	3000	2000	2000	2000
MECHANISCHE MOTORWERTE													
Statisches Reibungsmoment M_r Nm			0,009	0,009	0,009	0,009	0,009	0,009	0,013	0,013	0,013	0,013	0,013
Dämpfungskonstante k_D Nm.min.10 ⁻⁵			0,25	0,25	0,25	0,25	0,25	0,25	0,300	0,300	0,300	0,300	0,300
Mechanische Zeitkonstante T_m ms			2,26	2,5	2,5	2,42	4	4	1,46544	1,34	1,5	1,5	1,16
THERMISCHE MOTORWERTE													
Th. Widerst. [Wickl.-Umg.] $R_{th(RU)}$ K/W			1,55	1,62	1,26	1,52	1,87	1,74	1,42	1,19	1,30	0,91	1,53
Th. Widerst. [Geh.-Umg.] $R_{th(GU)}$ K/W			1,25	1,31	1,02	1,23	1,52	1,41	1,15	0,96	1,05	0,73	1,24
Th. Zeitkonstante T_{th} min			13,3	13,9	10,8	13,1	16,1	14,9	14,5	12,2	13,3	9,3	15,7
KÜHLER													
Wassermenge Q_W dm ³ .min ⁻¹			-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
Wasserdruck nominal p_N kPa			-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
Luftmenge Q_L dm ³ .s ⁻¹			-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

Typ Type Typ	M 25	M 40	M 50	M 71	M 90	F 50	F 63	F 80	F 100	W 25	W 40
	W 50	W 71	W 90	ML 40	ML 50	ML 71	ML 90	MA 40	MA 50	ME	FE

Technische Daten der Servomotoren

M256E	M256F	M256F	M258B	M258D	M258D	M258E	M258E	M258F	M258F	MOTORTYP
560	330	560	120	120	330	330	560	330	560	ZWISCHENKREISSPANNUNG U_{DC} V
S STILLSTANDSWERTE										
0,6	0,6	0,6	0,9	0,9	0,9	0,9	0,9	0,9	0,9	Stillstandsrehmoment M_0 Nm
1,25	0,8	0,8	6,4	2,2	2,2	1,8138	1,8138	1,2092	1,2092	Stillstandsstrom I_0 A
0,496	0,727	0,727	0,140	0,413	0,413	0,496	0,496	0,744	0,744	Drehmomentkonstante k_M Nm/A
N MOTORNENNWERTE										
297	132	246	57	55	168	157	263	167	302	Spannung $U_{N,MOT}$ V
0,50	0,58	0,55	0,77	0,87	0,77	0,80	0,73	0,84	0,8	Drehmoment M_N Nm
1,15	0,80	0,79	6,01	2,15	2,04	1,73	1,66	1,17	1,13	Strom I_N A
9000	2000	4500	6000	1500	6000	4500	8000	3000	6000	Drehzahl n_N min ⁻¹
471	122	259	485	136	485	379	611	263	485	Leistung P_N W
30	45	45	8,5	25	25	30	30	45	45	Spannungskonstante K_E Vmin/1000
0,286	0,420	0,420	0,081	0,239	0,239	0,286	0,286	0,430	0,430	Spannungskonstante k_e Vs/rad
Ü ÜBERLASTBARKEIT BEI NENNDREHZAHL										
1,0	1,3	1,5	2,0	2	1,5	1,8	2,2	1,4	1,3	Überlastbarkeit bei Nenndrehzahl M_0 Nm
1,94	2,26	2,64	2,60	1,79	1,95	2,25	3,00	1,67	1,75	Max. Nutz-Werte M_0/M_N -
MOTOR-GRENZWERTE BEI NETZ-NENNSPANNUNG										
Max MOTORWERTE										
2,6	2,6	2,6	3,6	3,6	3,6	3,6	3,6	3,6	3,6	Drehmoment M_{max} Nm
6,1	4,1	4,1	31	10	10	8	8	5,3	5,3	Strom I_{max} A
12000	12000	12000	9000	9000	9000	9000	9000	9000	9000	Drehzahl n_{mech} min ⁻¹
C ECKPUNKT										
6,1	3,3	4,1	31,0	8,1	10,0	8,0	8,0	5,3	5,3	Strom I_C A
2,49	2,49	2,55	3,31	3,35	3,35	3,42	3,17	3,57	3,5	Bruchdrehmoment M_C Nm
5624	0	2299	4366	0	3837	2774	6532	1056	3781	Drehzahl n_C min ⁻¹
Nutz MAX. PARAMETR FÜR BETRIEB S1										
10088	3269	6354	7555	2086	6877	5586	10241	3507	6613	Nutzdrehzahl n_{nutz} min ⁻¹
0,5	0,6	0,5	1	0,9	0,8	1	0,7	0,8	0,76	Nutzmoment M_{nutz} Nm
510	192	350	585	187	542	457	731	303	526	Nutzleistung P_{nutz} W
O LEERLAUFPUNKT (I und M - 0)										
11000	4222	7333	8235	2800	7600	6333	11000	4222	7333	Drehzahl n_0 min ⁻¹
TECHNISCHE ANGABEN										
6	6	6	6	6	6	6	6	6	6	Polzahl p -
17,30	42,90	42,9	0,73	6,75	6,75	9,80	9,80	21,80	21,80	Wicklungswiderstand R_{U-V} Ω
13,46	31,80	31,8	0,64	5,6	5,6	9,50	9,50	18	18	Wicklungsinduktivität L_{U-V} mH
0,012	0,012	0,012	0,017	0,017	0,017	0,017	0,017	0,0165	0,0165	Eigenträgheitsmoment J kgm ² /1000
1,3	1,3	1,3	1,8	1,8	1,8	1,8	1,8	1,55	1,55	Masse m kg
90	88	88	75	121	121	89	89	75	75	Axiale Belastung F_A N
312	318	318	265	395	395	307	307	270	270	Radiale Belastung F_R N
2000	1500	1500	3000	1000	1000	2000	2000	3000	3000	Mittlere Drehzahl n_{mitt} min ⁻¹
MECHANISCHE MOTORWERTE										
0,013	0,013	0,0130	0,020	0,020	0,020	0,020	0,020	0,020	0,020	Statisches Reibungsmoment M_r Nm
0,300	0,300	0,3000	0,5	0,5	0,5	0,5	0,5	0,5	0,5	Dämpfungskonstante k_D Nm.min.10 ⁻⁵
1,16	1,34	1,34	0,92	0,98	0,98	0,99	0,99	0,97396	0,97396	Mechanische Zeitkonstante T_m ms
THERMISCHE MOTORWERTE										
1,15	1,57	1,42	1,11	1,36	1,07	1,18	0,92	1,29	1,07	Th. Widerst. [Wickl.-Umg.] $R_{th(RU)}$ K/W
0,93	1,27	1,15	0,90	1,10	0,87	0,95	0,74	1,04	0,87	Th. Widerst. [Geh.-Umg.] $R_{th(GU)}$ K/W
11,8	16,1	14,6	14,9	18,3	14,4	15,8	12,3	17,3	14,4	Th. Zeitkonstante T_{th} min
KÜHLER										
-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	Wassermenge Q_W dm ³ .min ⁻¹
-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	Wasserdruck nominal p_N kPa
-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	Luftmenge Q_L dm ³ .s ⁻¹